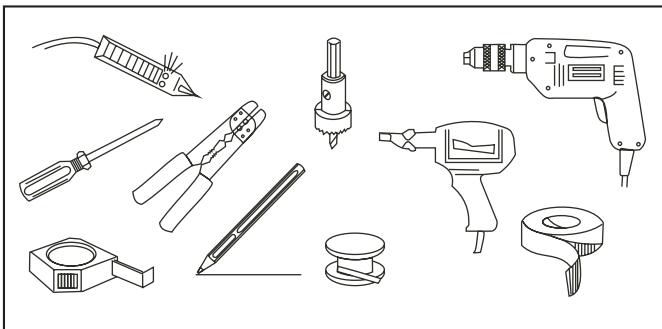


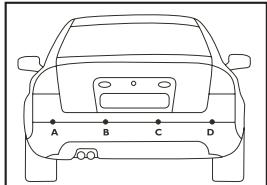
## PARK 300

PARK 300 parking sensor system consists of ultrasonic sensors, digital control box and LCD display. The system detects the distance between the car and front/rear bumper of the car. The distance will be displayed in an innovative mode with the special designed LCD, numeric display and step-up sounds, which will be changed according to the actual positions detected obstruction so that the driver could judge the distance and avoid accident.

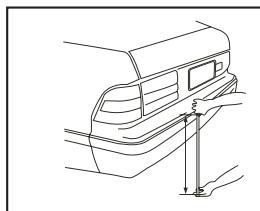
### INSTALLATION TOOLS



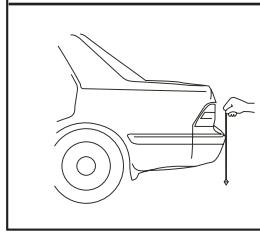
### ADVISED POSITION TO INSTALL THE SENSORS



A. 4 drilled holes (A, B, C, D) should be under the same line.

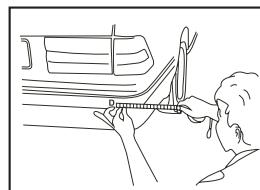


B. 0.5-0.8m vertically high to the ground, 0.55m is recommended

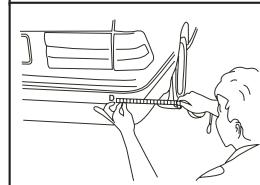


C. Vertical, tidy surface without metal components is preferred.

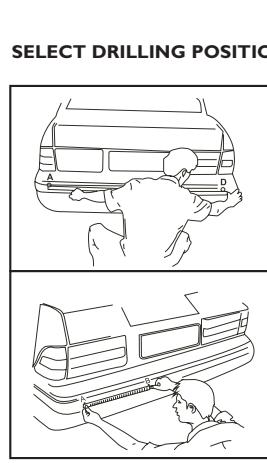
### SELECT DRILLING POSITION FOR SENSOR A AND D



A. Choose suitable drilling position for A and D sensor with relevant mark

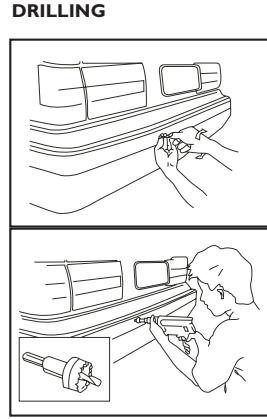


B. To perform the best detecting angle, select the position for A and D sensor with 8-13cm away from the side, 11cm is recommended, and 20° with the side.



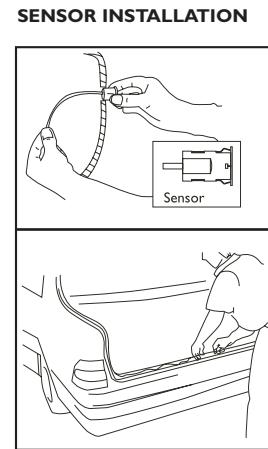
A. Measure the distance between sensor A and D, get the result "L".

B. Mark sensor B, C and E for every  $\frac{1}{3}$  "L" interval.



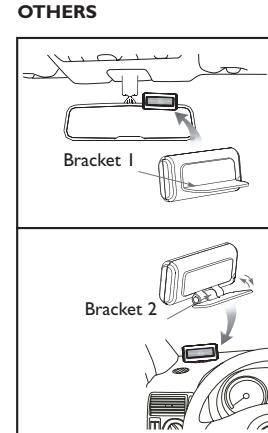
A. Drill with a small awl to locate.

B. Drill with the original driller.



A. Insert the sensors into the holes one by one and tighten them. The sensor with metal slice must be installed following the direction.

B. Hide the wires in good order according to various cars.



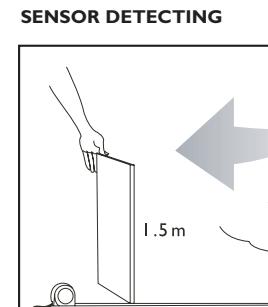
Fix the display on rear mirror.

Display is adjustable for different vision angel.

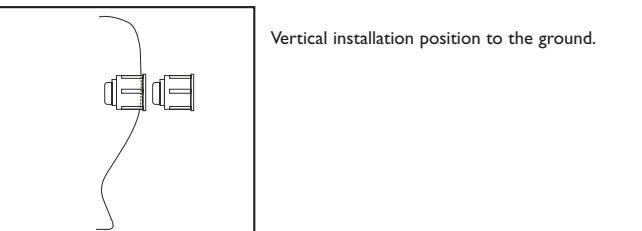
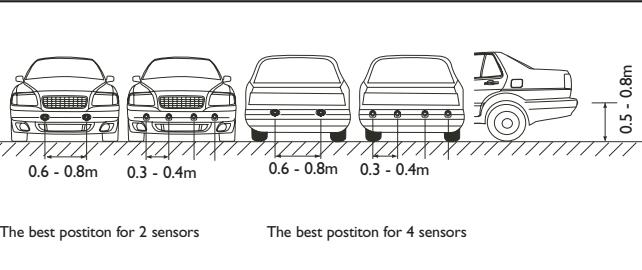
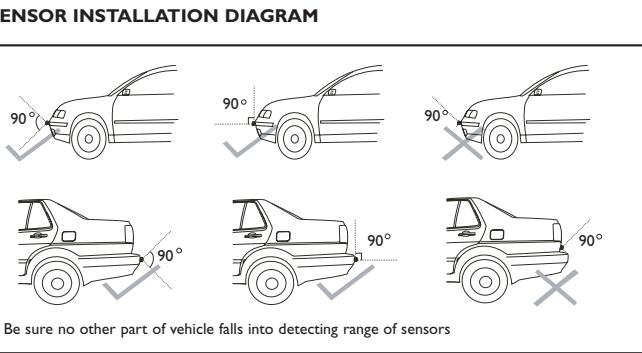
Fix the display on dash board.

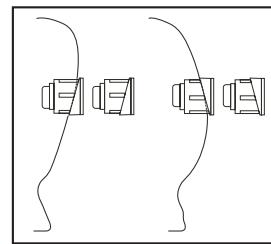


The display should be installed where easy to be seen.



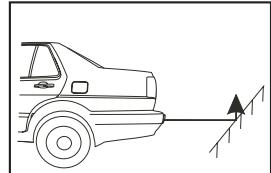
Locate the control box in the boot, keep safe, cool, dry and away from shake and interference.



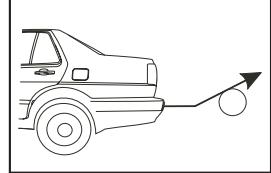


Sloping installation position to the ground.

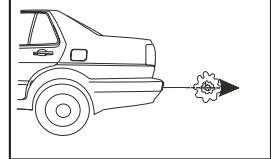
#### OBJECTS HARD TO BE DETECTED



Smooth slope



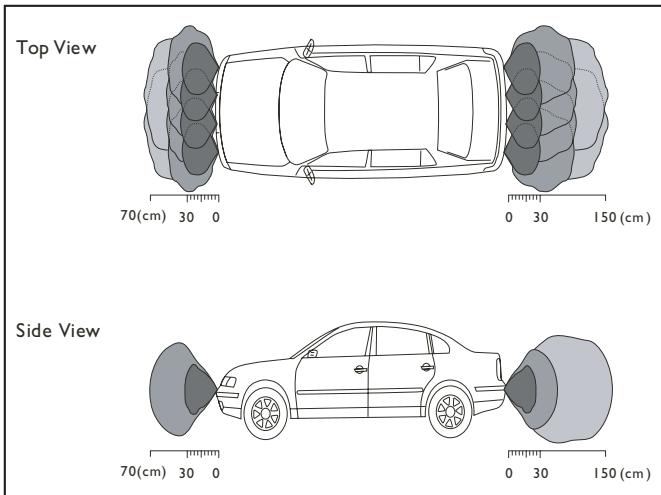
Smooth round objects



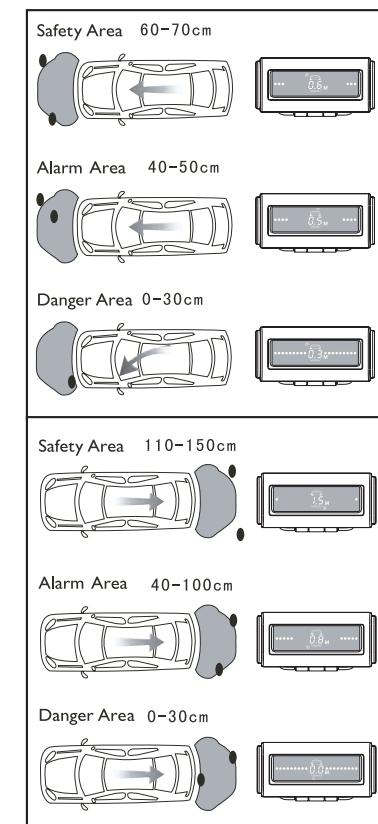
Objects absorbing wave, e.g. cotton



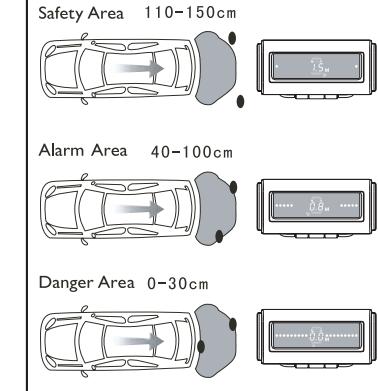
#### DETECTING RANGE



#### DISPLAY STATUS

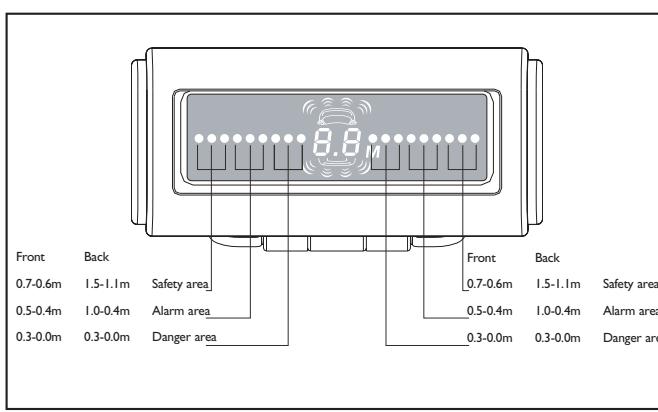


Front detection



Rear detection

#### LCD DIGITAL DISPLAY



#### MAIN FEATURES

- Digital LCD display
- Three-stage simulation alarm
- Front and back detection
- Four-stage simulation distance display
- “DingDingDing”, “DangDangDang” alarm sound
- Hidden installation
- Switch, braking delay control
- Self-test function of sensor

#### TECHNICAL SPECIFICATIONS

- Rated voltage: DC 12V
- Operating range: DC 10-16V
- Operating current: 30-360mA
- Detecting distance: Front (0.3~0.7m) rear (0.3~1.5m)
- Ultrasonic frequency: 40 KHz
- Working temperature of control box: -30~+70°C
- Working temperature of display: -20~+70°C
- Display size: 70x32x14mm

## ALARM MODE FRONT DETECTION

STAGE	DISTANCE	AWARENESS	ALARM SOUND	DIGITAL DISPLAY	ALARM COLOR
1	>0.7m	Safety area	Silence		
2	0.6~0.7m	Safety area	Ding ...Ding ...Ding	0.6~0.7	Green
3	0.4~0.5m	Alarm area	Ding ...Ding ...Ding	0.4~0.5	Yellow
4	0.3m	Danger area	Ding .....	0.3	Red
5	<0.3m	Danger area	Ding .....	0.0	Red

## REAR DETECTION

STAGE	DISTANCE	AWARENESS	ALARM SOUND	DIGITAL DISPLAY	ALARM COLOR
1	>1.5m	Safety area	Silence		
2	1.5~1.1m	Safety area	Dang .....	1.5~1.1	Green
3	1.0~0.4m	Alarm area	Dang ...Dang ...Dang	1.0~0.4	Yellow
4	0.3m	Danger area	Dang .....	0.3	Red
5	<0.3m	Danger area	Dang .....	0.0	Red

## INSTALLATION STEPS

1. Choose right installation position for sensors
2. Select drilling position for sensor A and D (select drilling position for sensor 1 and 4)
3. Select drilling position for sensor B and C (select drilling position for sensor 2 and 3)
4. Locate the position and drill
5. Install the sensors and hide wires
6. Install the display
7. Install the control box
8. Connect the whole system according to the general installation diagram

## INSTALLATION AND TEST

1. Adjust the directions of the sensors and axial orientation, neaten the wiring after installing the sensors.
2. Connect the power supply of back control box to the reversing light. Connect the power supply of front control box to auto ignition switch.
3. Connect the data wires between the front control box and the display, and connect the control switch with front control box. Do not have the sensors connected at that moment.
4. When the car is started, the horn sounds "DangDang" to enter into working status, 2s later, it turns to standby status. Put the car into back reverse, then the display shows "En" ( $n=0, 1, 2$ ") to show the number of defective sensors, with the indication of exact



defective sensors. Insert one of the sensors into corresponding interface in front/back control box. Human being could be detected normally, if he stands within 0.7m right before the sensor; pull out the sensor, and check other sensors in the same method. Insert all the sensors in corresponding interface after testing.

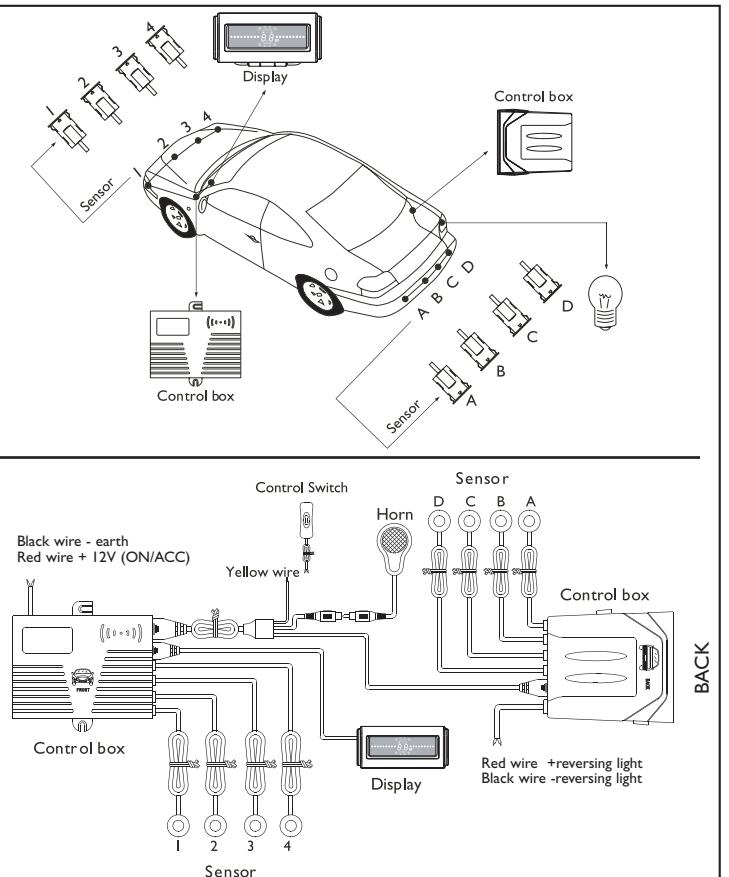
**Test:** **A.** After connecting a sensor with the control box, if the buzzer sounds "Bi\*\*\*\*\*" . please check whether there is any obstacle around it, or the sensor is fixed too tight or close to great interference sources (such as vent-pipe, wires). **B.** If the display shows any distance figure with no obstacle around the sensor, the sensor may detect the ground or some outshoots of the car (such as registration mark, etc.), please check the directions of sensor and axes. **C.** If the system still could not work properly after the above mentioned handling, the sensor(s) can be deemed defective, or unmatched with the control box. The system should be replaced.

**Note:** **A.** The connection between sensor and the digital control box is unique. **B.** It performs as: when detecting within 0.3m, it shows "0.0", instead of 0.1~0.2 to alert which requires the driver to stop immediately.

## NOTE

1. The car must be in power-off, when installing ultrasonic sensors
2. Its performance may be affected in following situation: heavy rain, gravel road, bumpy road, sloping road and bush, very cold, hot or moist weather, or the sensors are frozen or iced over.
3. Switches among ultrasonic electric wave, DC and AC and those among 24V, 12V voltages may also affect its performance.
4. The sensors should be installed appropriate loose or tight
5. Its performance will be effected if the sensors are fixed on metallic bumper.
6. Avoid installing the digital control box in places of great interference, such as vent-pipe, wiring nearby.
7. Test the system to make sure it works normally before using.
8. This system is a reversing aid and the manufacturer will take no responsibility for any accidents caused after the kit is installed.

## GENERAL INSTALLATION DIAGRAM



## WORKING CONDITIONS

1. When the car is in reverse, 8 sensors work at the same time. The distance from the nearest obstruction and the bumper will be shown on the display with horn alarming and direction indicator.
2. When driving forward only the front sensors work.

There are three options to control the front sensors:

- a. Control by switch (**this is recommended**):  
yellow wire of front control box - switch - ON/ACC

When switch is on, the front sensors start to work..

- b. Control by braking:  
yellow wire of front control box - braking signal

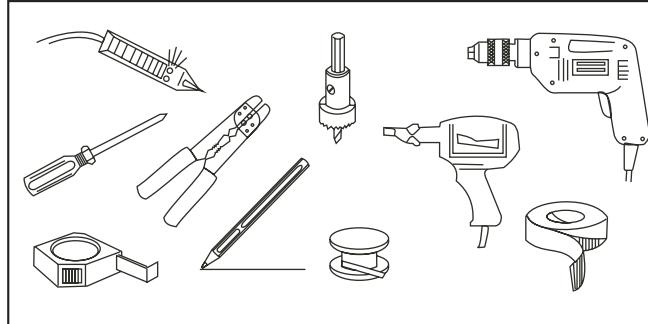
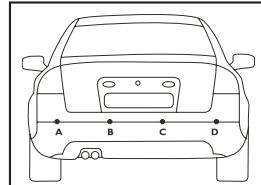
When braking the front sensors start to work; when stopping with braking the sensors will stop working in 30 sec.

- c. Control by both switch and braking:  
yellow wire of front control box - switch - braking signal

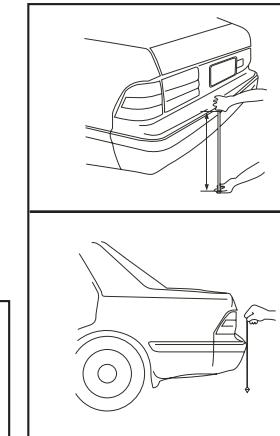
When the switch is on, sensors will start to work as above mentioned option b.

**PARK 300**

Le PARK300 est composé de capteurs, de deux boîtiers de contrôle numérique et d'un écran LCD. Ce système détecte la distance entre le véhicule et les obstacle situés à l'avant et à l'arrière dudit véhicule. La distance s'affichera sur un écran numérique LCD innovateur accompagné de sons marquant les étapes et changeant selon la distance restante entre le véhicule et les obstacles détectés par les capteurs. Le conducteur sera alors en mesure d'évaluer les distances et d'éviter la collision.

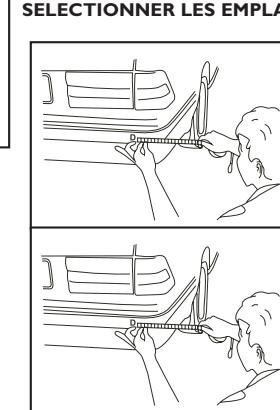
**OUTILS NÉCESSAIRES À L'INSTALLATION****POSITIONS CONSEILLEES POUR L'INSTALLATION DES CAPTEURS**

A. les 4 trous percés (A, B, C, D) doivent se trouver au même niveau.



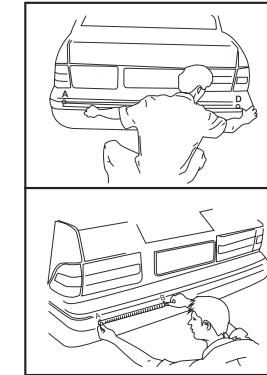
B. Les trous doivent être percés entre 0.5 et 0.8m de hauteur à partir du sol (hauteur conseillée 0.55m)

C. Surface nettoyée de toutes particules métalliques

**SELECTIONNER LES EMPLACEMENTS DES CAPTEURS A ET D**

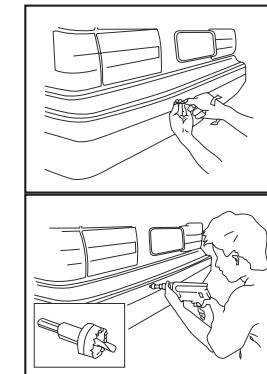
A. Choisissez et marquez les emplacements des capteurs A et D

B. Afin de déterminer le meilleur angle de détection pour ces capteurs, choisissez un emplacement pour les capteurs A et D situés à 8-13cm du bord du parechoc (nous vous conseillons 11cm) et à 20° du côté.

**SELECTIONNER LES EMPLACEMENTS DES CAPTEURS B ET C**

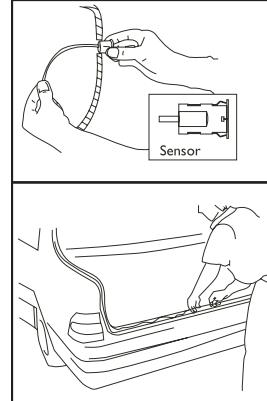
A. Mesurez la distance entre les capteurs A et D, vous obtiendrez la distance « L ».

B. L'intervalle des capteurs A, B, et C correspond à 1/3 de « L ».

**PERCAGE**

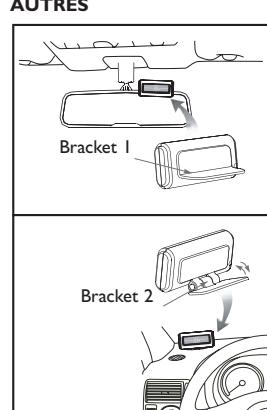
A. Utilisez d'abord le bout d'un petit foret pour marquer l'endroit à percer.

B. Percez à l'aide d'une perceuse.

**INSTALLATION DES CAPTEURS**

A. Insérez les capteurs dans les trous un par un et fixez-les fermement. Les capteurs avec la partie métallique doivent être fixés suivant les directions.

B. Cachez les fils correctement – différent selon le modèle du véhicule.



Fixez l'écran sur le rétroviseur arrière. L'écran est ajustable afin d'obtenir différents angles de vision.

Fixez l'écran sur le tableau de bord.

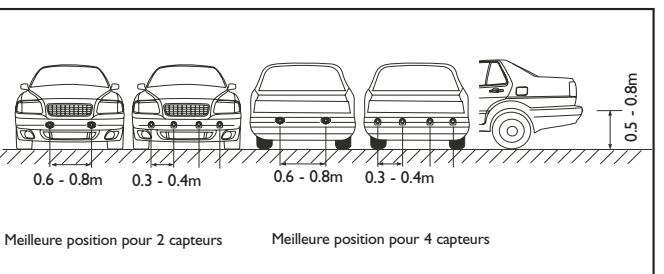
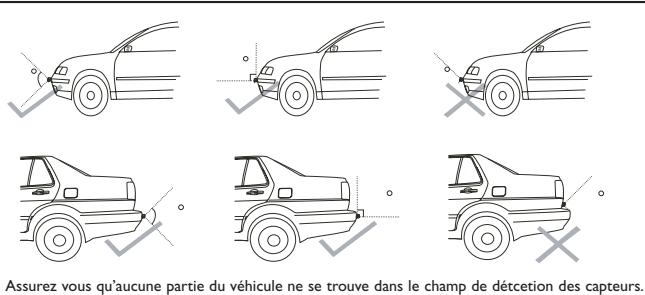


L'écran doit être installé à un endroit facilement visible pour le conducteur.

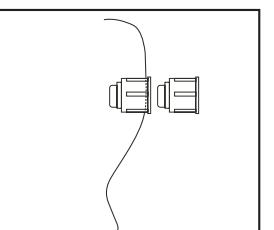
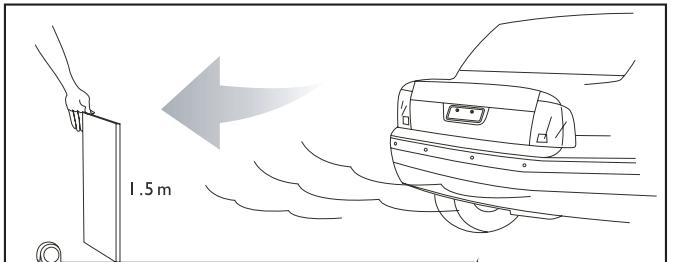
Installez le boîtier de contrôle dans le coffre afin de le garder à l'abri de l'humidité et de la chaleur et loin des secousses et interférences.



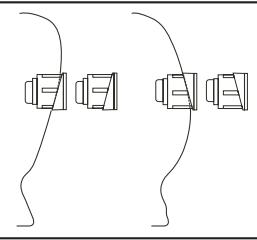
#### SCHEMA D'INSTALLATION DES CAPTEURS



#### DETECTION PAR LES CAPTEURS

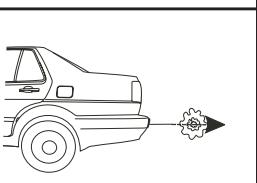
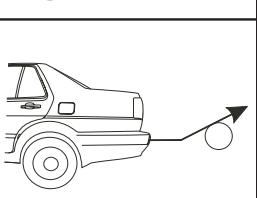
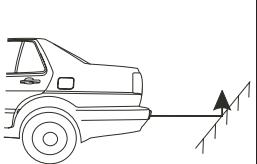


Position d'installation verticale par rapport au sol.

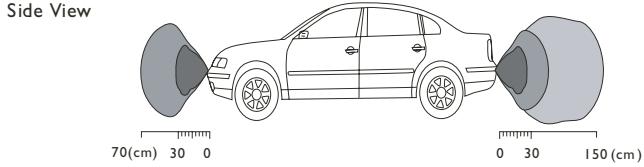
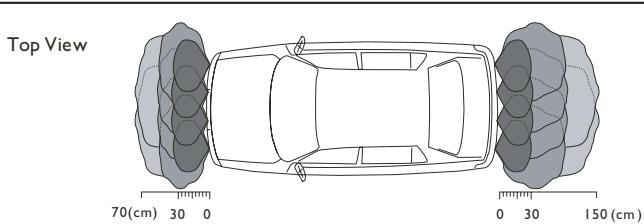


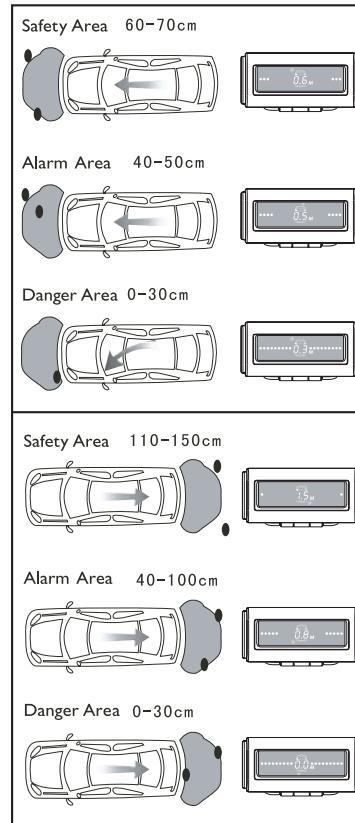
Position d'installation bombée par rapport au sol.

#### OBJETS DIFFICILE A DETECTER



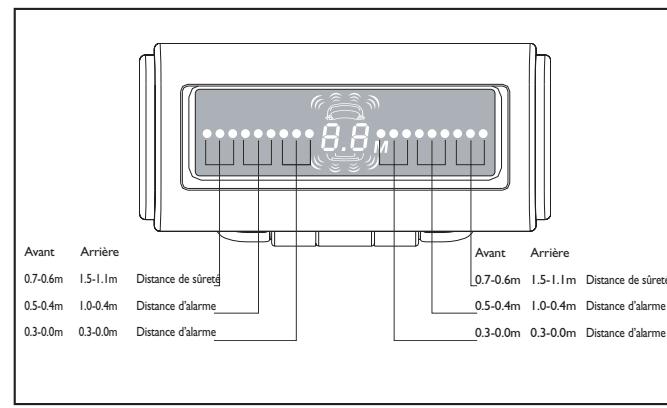
#### CHAMP DE DETECTION



**CHAMP DE DETECTION**

Vue de dessus

Vue de côté

**ECRAN****PRINCIPALES FONCTIONS**

- Ecran numérique LCD
- Alarme de simulation à 3 niveaux
- Détection avant et arrière
- Ecran de distance de simulation à 4 niveaux
- son d'alarme « dang dang dang » « ding ding ding »
- installation cachée
- contrôle du délai de freinage et changement
- capteur avec fonction d'auto-test

**SPECIFICITES TECHNIQUES**

- alimentation : DC 12V
- niveau d'alimentation : DC 10~16V
- consommation : 30~360mA
- distance de détection : avant (0.3~0.7m) arrière (0.3~1.5m)
- fréquence ultrason : 40KHz
- température de fonctionnement du boîtier de contrôle : -30~+70°C
- température de fonctionnement de l'écran : -20~+70°C
- taille de l'écran 70x32x14mm

**MODE ALARME  
DETECTION AVANT**

STAGE	DISTANCE	AWARENESS	ALARM SOUND	DIGITAL DISPLAY	ALARM COLOR
1	>0.7m	Safety area	Silence		
2	0.6-0.7m	Safety area	Ding ...Ding ...Ding	0.6-0.7	Green
3	0.4-0.5m	Alarm area	Ding ...Ding ...Ding	0.4-0.5	Yellow
4	0.3m	Danger area	Ding .....	0.3	Red
5	<0.3m	Danger area	Ding .....	0.0	Red

**DETECTION ARRIERE**

STAGE	DISTANCE	AWARENESS	ALARM SOUND	DIGITAL DISPLAY	ALARM COLOR
1	>1.5m	Safety area	Silence		
2	1.5-1.1m	Safety area	Dang .....Dang .....	1.5-1.1	Green
3	1.0-0.4m	Alarm area	Dang ...Dang ...Dang	1.0-0.4	Yellow
4	0.3m	Danger area	Dang .....	0.3	Red
5	<0.3m	Danger area	Dang .....	0.0	Red

**ETAPES DE L'INSTALLATION**

- choisissez le parfait emplacement des capteurs
- sélectionnez la position du perçage des capteurs A & D (sélectionnez la position de perçage pour les capteurs 1 et 4)
- sélectionnez la position du perçage des capteurs B & C (sélectionnez la position de perçage pour les capteurs 2 et 3)
- localisez l'emplacement et percez
- Installez les capteurs et cachez les fils
- Installez l'écran
- Installez le boîtier de contrôle
- connectez le système selon le schéma d'installation général

**INSTALLATION ET TEST**

- Ajustez les angles et directions des capteurs, rangez et cachez les câbles après l'installation des capteurs
- Connectez l'alimentation du boîtier de contrôle arrière au feu de recul. Connectez l'alimentation du boîtier de contrôle avant au plus après contact.
- Connectez les câbles de données entre le boîtier de contrôle avant et l'écran, et connectez l'interrupteur de contrôle au boîtier de contrôle avant. Les capteurs ne doivent pas être connectés à ce moment.
- Lorsque vous démarrez votre véhicule, l'alarme sonne « dangDang » afin de vous signaler

la mise en marche du système d'aide au parking, 2s plus tard il se met automatiquement en veille. Enclenchez la marche arrière, sur l'écran s'affiche « En » (n=0. 1. 2...) afin d'indiquer le nombre de capteurs défectueux. Insérez un des capteurs dans l'interface correspondante du boîtier de contrôle avant/arrière. Une personne peut être détectée normalement si elle se tient à 0.70m devant le capteur ; retirer le capteur et vérifiez les suivants suivant la même méthode. Insérez tous les capteurs dans les interfaces correspondantes après les avoir testés.

**Test:** A. Si un buzzer sonne « Bi..... » après avoir connecté un capteur au boîtier de contrôle, vérifiez s'il n'y a pas d'obstacles autour, s'il n'est pas fixé de façon trop serrée ou trop près d'une source d'interférences (pot d'échappement ou autre).

B. Si une distance est affichée et qu'aucun obstacle n'est détecté, le capteur est alors peut être orienté vers le sol. Vérifiez donc la position et l'orientation du capteur.

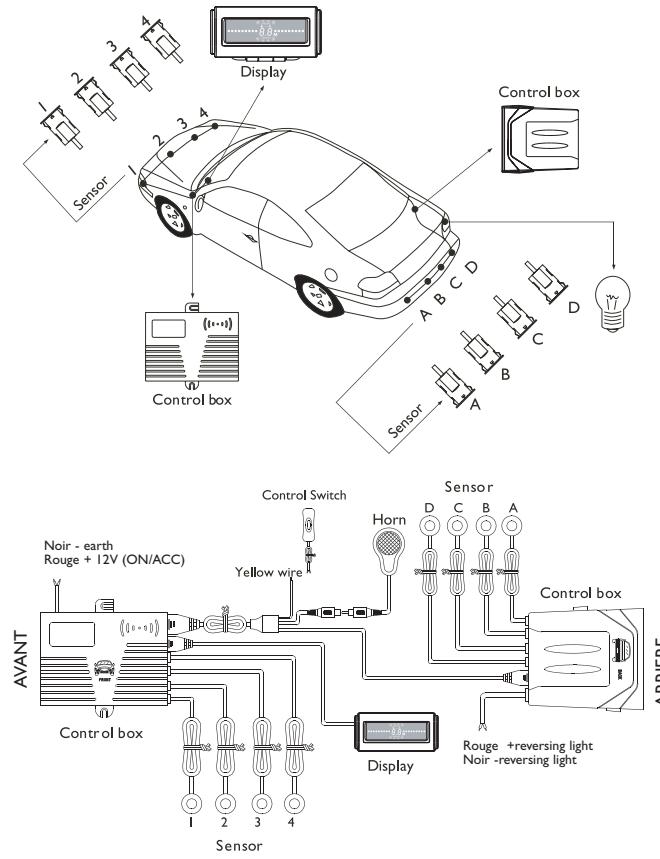
C. Si le problème persiste après les tests mentionnés ci-dessus, le système complet doit être remplacé.

**Note:** A. La connection entre un capteur et le boîtier de contrôle est unique.

B. Le système fonctionne de la façon suivante : pour toute détection dans les 0.3m, l'écran affiche « 0.0 » au lieu de 0.1-0.2 afin d'alerter le conducteur et occasionner un arrêt immédiat.

**NOTE**

- Le véhicule doit être arrêté durant l'installation des capteurs.
- Le système peut rencontrer des difficultés lors des situations suivantes : pluie forte, chaussée déformée, route en pente, présence de brouaille, températures froides, chaudes, humidité, givre ou boue sur les capteurs, etc...
- Le fait de changer les ondes ultrasons en ondes électriques (DC et AC) peut aussi jouer sur les performances de détection.
- Les capteurs doivent être installés correctement (ni trop lâches, ni trop serrés).
- Si les capteurs sont installés sur un pare-choc métallique, le système peut ne pas fonctionner correctement.
- Évitez d'installer le boîtier de contrôle près d'objets pouvant créer des interférences tels que tuyau d'échappement ou câblage.
- Testez le système avant de l'utiliser afin de vous assurer de son bon fonctionnement.
- Ce système est une aide aux manœuvres effectuées en marche arrière cependant le constructeur n'est en aucun cas responsable des accidents une fois ce kit installé.

**SCHEMA D'INSTALLATION GENERAL****CONDITIONS DE FONCTIONNEMENT**

1. Lorsque la marche arrière est enclenchée, 8 capteurs fonctionnent en même temps. La distance entre l'obstacle le plus proche et le parechoc apparaîtra sur l'écran accompagné d'un signal sonore et d'un indicateur de direction.
2. Lorsque le véhicule est en marche avant, seuls les détecteurs avant fonctionnent.

Il existe 3 options de contrôle des capteurs avant :

- a. contrôle par interrupteur (nous vous le recommandons) :  
câble jaune du boîtier de contrôle avant - interrupteur - ON/ACC

Lorsque l'interrupteur est enclenché, les capteurs avant se mettent en marche.

b. contrôle par freinage :

- câble jaune du boîtier de contrôle avant - signal de freinage

Lorsque vous freinez les capteurs avant se mettent en marche; lorsque vous arrêtez de freiner, les capteurs s'arrêteront après 30 secondes.

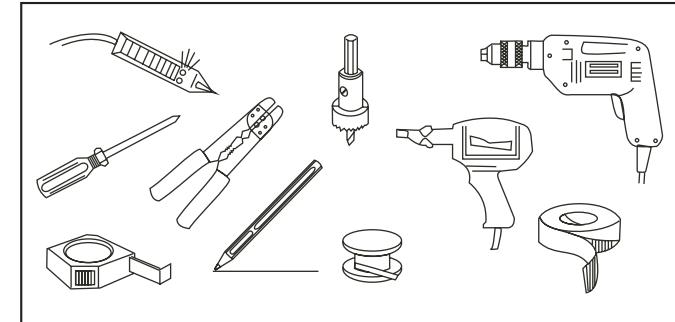
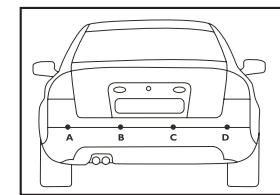
c. contrôle par interrupteur et freinage :

- câble jaune du boîtier de contrôle avant - interrupteur - signal de freinage

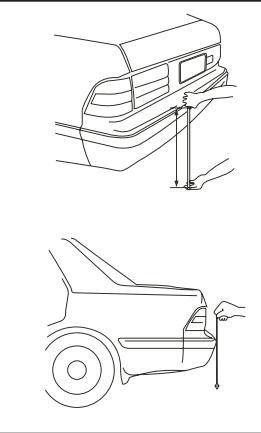
Lorsque l'interrupteur est enclenché, les capteurs se mettent en marche suivant la méthode expliquée en option b.

**PARK 300**

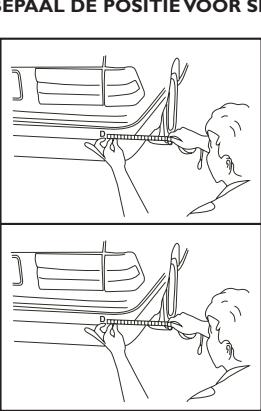
Het PARK 300 parkeersysteem bestaat uit ultrasonische sensoren, een digitale controle unit en een LCD display. Het systeem detecteert de afstand tussen de auto voor/achterbumper en aanwezige obstakels. De afstand wordt weergegeven op een innovatieve wijze met de speciaal ontworpen LCD, nummerieke display en stapsgewijze tonen, welke worden aangepast aan de actuele positie van de gedetecteerde obstakels. Hierdoor kan de bestuurder de afstand bepalen en ongelukken vermijden.

**INSTALLATIE GEREEDSCHAPPEN****GEADVISEERDE POSITIE VOOR DE INSTALLATIE VAN DE SENSOREN.**

- A. De 4 geboorde gaten (A, B, C, D) moeten op gelijke hoogte zitten.

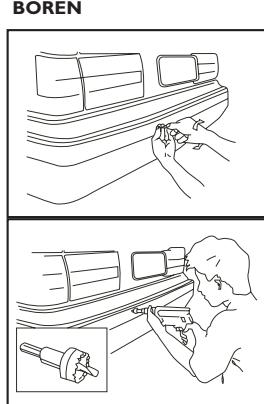
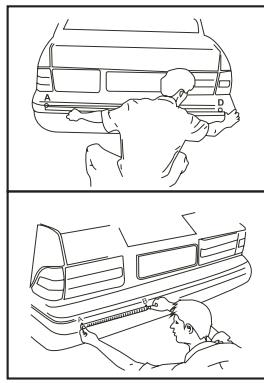


- B. 0.5-0.8m Verticaal vanaf de grond, 0.55m wordt geadviseerd.



- A. Kies een geschikte positie en markeer deze voor het boren van gat A en D.

- B. Voor een optimale detectie hoek, plaatst u sensor A en D 8 tot 13cm vanaf de zijde, 11cm wordt aangeraden.

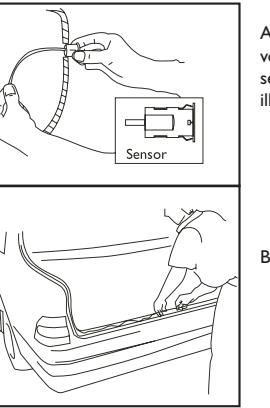


#### BEPAALE DE POSITIE VOOR SENSOR B EN C

A. Meet de afstand tussen punt A en D, en noem dit "L".

B. Markeer de plaats voor sensor B en C met een tussenruimte van 1/3 deel van "L"

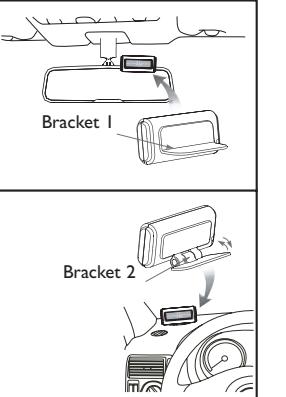
#### SENSOR INSTALLATIE



A. Plaats de sensoren in de geboorde gaten een voor een en zorg dat ze stevig vast zitten. De sensor moet geplaatst worden als op de illustratie.

B. Werk de bedrading netjes weg.

#### OVERIG



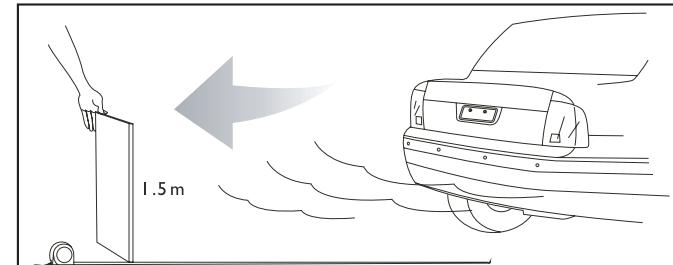
U kunt de display als volgt op uw binnenspiegel monteren.

Ook kunt u de display op uw dashboard monteren. De display is in verschillende hoeken te plaatsen.



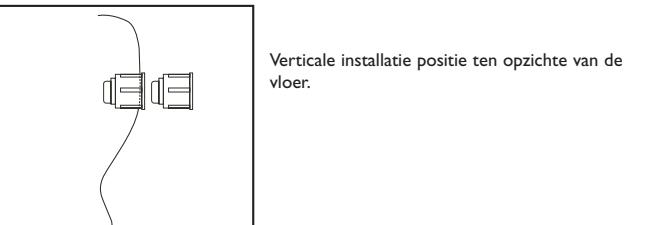
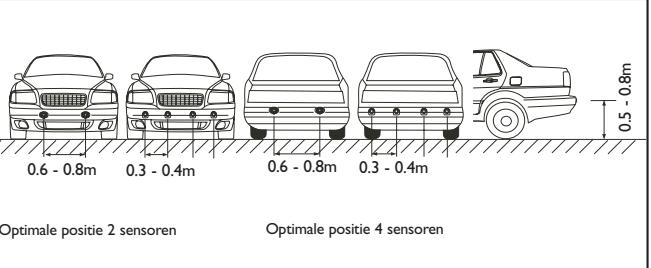
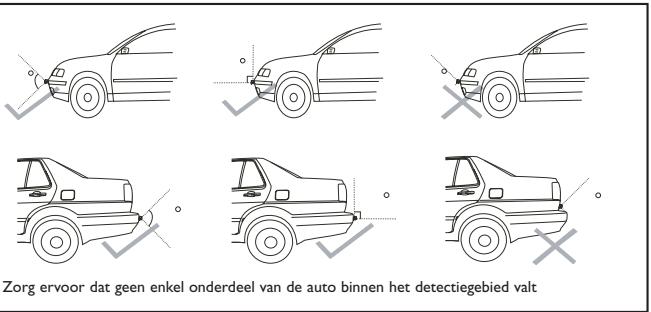
De display moet op een goed zichtbare lokatie worden geplaatst.

Plaats de controle unit in de kofferbak, goed beschermd tegen schokken, storingen, hitte en vocht.

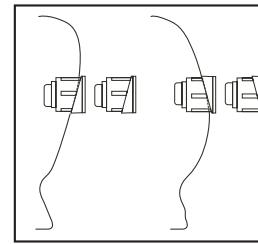


#### SENSOR DETECTIE

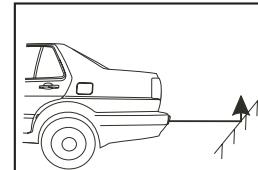
#### SENSOR INSTALLATIE DIAGRAM



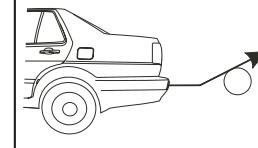
Verticale installatie positie ten opzichte van de vloer.



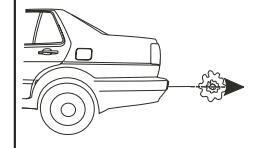
Installatie positie op rondlopende ondergrond

**MOEILIJK TE DETECTEREN OBSTAKELS**

Licht hellende obstakels



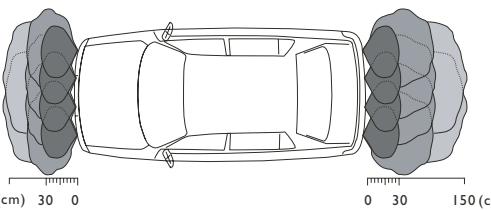
Gladde ronde objecten



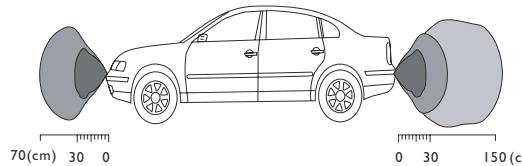
Ultrasone golven absorberende objecten, zoals katoen e.d.

**DECTIE BEREIK**

## Top View



## Side View

**DISPLAY STATUS**

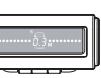
## Safety Area 60-70cm



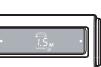
## Alarm Area 40-50cm



## Danger Area 0-30cm



## Safety Area 110-150cm



## Alarm Area 40-100cm

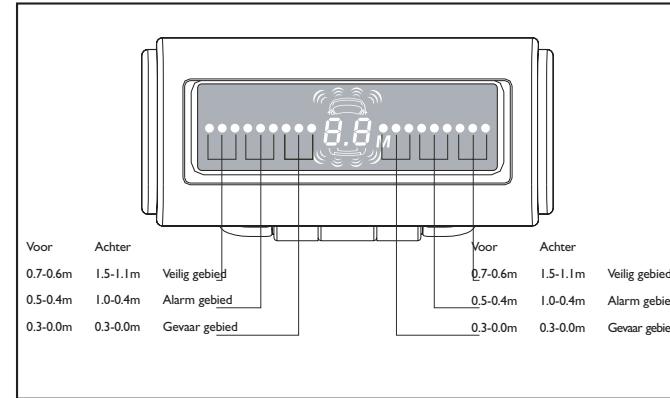


## Danger Area 0-30cm



Detectie voor

Detectie achter

**LCD DIGITAAL DISPLAY****EIGENSCHAPPEN**

- Digitaal LCD display
- Drie-staps simulatie alarm
- Voor en achter detectie
- Vier-staps afstands simulatie op display
- "DingDingDing", "DangDangDang" alarm toon
- Verborgen installatie
- Schakelaar, rem-vertraging controle
- Zelf-test functie van sensoren

**TECHNISCHE SPECIFICATIES**

- Voeding: DC 12V
- Operationeel voltage: DC 10-16V
- Vermogen: 30-360mA
- Detectie afstand: Voor (0.3-0.7m) achter (0.3-1.5m)
- Ultrasone frequentie: 40 KHz
- Operationele temperatuur controle unit: -30-+70°C
- Operationele temperatuur display: -20-+70°C
- Display afm: 70x32x14mm

## ALARM MODUS VOOR DETECTIE

STAGE	DISTANCE	AWARENESS	ALARM SOUND	DIGITAL DISPLAY	ALARM COLOR
1	>0.7m	Safety area	Silence		
2	0.6~0.7m	Safety area	Ding ...Ding ...Ding	0.6~0.7	Green
3	0.4~0.5m	Alarm area	Ding ...Ding ...Ding	0.4~0.5	Yellow
4	0.3m	Danger area	Ding .....	0.3	Red
5	<0.3m	Danger area	Ding .....	0.0	Red

## ACHTER DETECTIE

STAGE	DISTANCE	AWARENESS	ALARM SOUND	DIGITAL DISPLAY	ALARM COLOR
1	>1.5m	Safety area	Silence		
2	1.5~1.1m	Safety area	Dang .....Dang .....	1.5~1.1	Green
3	1.0~0.4m	Alarm area	Dang ...Dang ...Dang	1.0~0.4	Yellow
4	0.3m	Danger area	Dang .....	0.3	Red
5	<0.3m	Danger area	Dang .....	0.0	Red

## INSTALLATIE STAPPEN

1. Kies de juiste installatie positie voor de sensoren
2. Kies de boorlokatie voor sensor A en D
3. Kies de boorlokatie voor sensor B en C
4. Bepaal de positie en boor de gaten
5. Installeer de sensoren en verberg de bedrading
6. Installeer de display
7. Installeer de controle unit
8. Sluit het gehele systeem aan volgens het installatie diagram

## INSTALLATIE EN TEST

1. Pas de richting van de sensoren aan, werk de bedrading netjes weg.
2. Verbind de stroomtoevoer van de achter-controle unit met het achteruitrij licht. Verbind de stroomtoevoer van de voor-controle unit met het contact (startslot).
3. Verbind de data bedrading tussen de voor-controle unit en de display, en verbind de controle schakelaar met de voor-controle unit. Zorg dat de sensoren nog niet aangesloten zijn.
4. Zodra de auto gestart wordt hoort u een "dangdang" signaal. 2 sec later schakelt deze over in standby modus. Zet de auto in z'n achteruit en de display hoort nu "En" (n=0, 1, 2...) weer te geven, dit zijn het aantal niet-werkende sensoren. Plaats nu de sensoren stuk voor stuk in de controle-unit. De display moet nu bij iedere unit werken, test dit door



een persoon ca. 0,7m recht voor de sensor te plaatsen en kijk of de display dit weergeeft. Verwijder de sensor na testen en sluit de volgende aan tot u alle sensoren getest heeft.

- Test:**
- A. Indien u een "Bii" toon hoort na het aansluiten van een sensor controleert u of er geen obstakel voor de sensor zit of dat de sensor te dicht bij een storende bron zit (uitlaat, bedrading)
  - B. Geeft de display ontzettend een obstakel op enige afstand weer, dan kan de sensor wellicht de grond of uitstekende delen van uw auto detecteren (nummerbord etc.) Controleer de hoek van de sensor.
  - C. Indien het systeem nog incorrect werkt na bovenstaande controles, is er de mogelijkheid dat de sensor defect is of niet compatibel is met de unit. Het systeem moet worden vervangen.

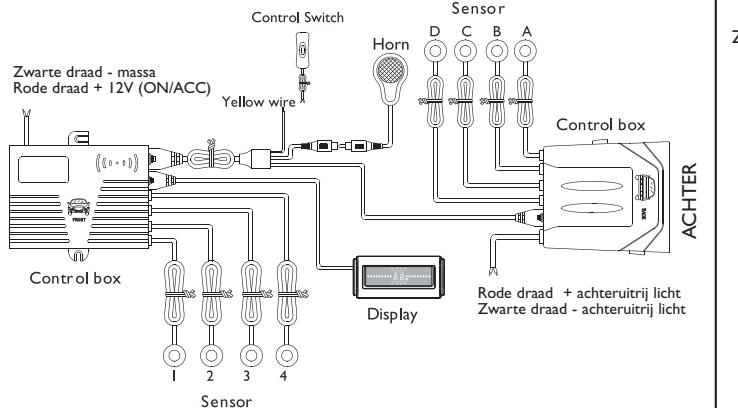
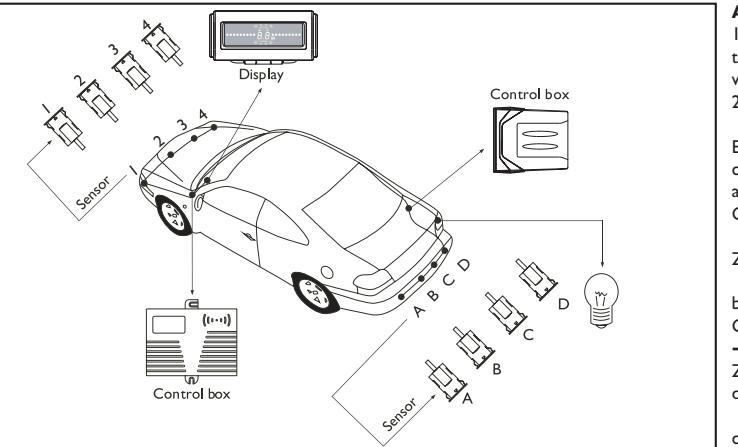
**Noot:** A. De verbinding tussen de sensor en de digitale unit is uniek.

- B. De unit werkt als volgt: bij detectie minder dan 0,3m wordt 0,0 weergegeven ipv 0,1-0,2m.

## LET OP

1. De auto moet uitgeschakeld zijn wanneer u de ultrasone sensoren installeert.
2. De prestaties kunnen mogelijk worden verminderd door de volgende invloeden: hevige regenval, onverharde wegen, hellende en/of beboste wegen, zeer koud, warm of vochtig weer, of bevroren sensoren.
3. Wisselen tussen ultrasonische elektrische velden, DC en AC en 24V en 12V voltages kan ook de prestaties beïnvloeden.
4. De sensoren moeten op de juiste manier worden bevestigd (niet te los of te vast).
5. Indien u de sensoren in een metalen bumper bevestigt kan dit effect hebben op de werking.
6. Vermijd installatie van de controle unit in een storingsgvoelige omgeving (uitlaat, bedrading)
7. Test het systeem om zeker te zijn dat het correct werkt voor gebruik.
8. Dit product is slechts een hulpmiddel, de producent neemt geen enkele verantwoordelijkheid voor ongevallen veroorzaakt na installatie van deze kit.

## INSTALLATIE DIAGRAM



## AANSLUITMOGELIJKHEDEN

1. Zodra de auto in z'n achteruit geschakeld wordt werken de 8 sensoren tegelijkertijd. De afstand van het dichtsbijzijnde obstakel en de bumper wordt weergegeven op het display met alarmsignaal en richting indicatie.
2. Wanneer u voorwaarts rijdt werken alleen de voorsensoren.

Er zijn drie mogelijkheden om het functioneren van de voorsensoren te controleren:

- a. Met een schakelaar (**dit wordt aangeraden**):

Gele draad van controle box voor - schakelaar - ON/ACC

Zodra de schakelaar is ingeschakeld werken de voorsensoren.

- b. Inschakelen bij remmen.

Gele draad van controle box voor - remlicht

Zodra er geremd wordt werken de voorsensoren; na stoppen met remmen zullen de voorsensoren nog 30 sec werken.

- c. Met een schakelaar én inschakeling bij remmen.

Gele draad van controle box voor - schakelaar - remlicht

Zodra de schakelaar is ingeschakeld werken de sensoren zoals genoemd bij optie b.